DISPLAY DEVICE, AND ITS DRIVING CIRCUIT AND DRIVING METHOD

Patent number:

JP2000284746

Publication date:

2000-10-13

Inventor:

KIKO SHIGEO; HASHIGUCHI JUNPEI

Applicant:

MATSUSHITA ELECTRIC IND CO LTD

Classification:

- international:

G09G3/28

- european:

Application number:

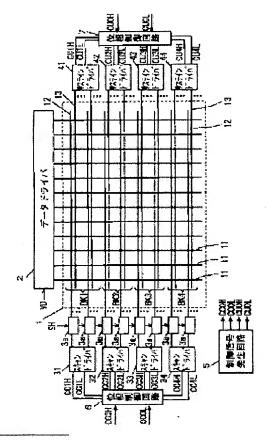
JP19990093290 19990331

Priority number(s):

JP19990093290 19990331

Abstract of JP2000284746

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide the display device which has the radiation of an unnecessary electromagnetic wave suppressed and its driving circuit and driving method. SOLUTION: A PDP 1 is divided into blocks BK1 to BK4. Scan drivers 31 to 34 are connected to the scan electrodes 12 of the corresponding blocks through scan driver ICs 3a. Sustain drivers 41 to 44 are connected to the sustain electrodes 13 of the corresponding blocks. A phase control circuit 6 controls phase differences of maintaining pulses among the blocks BK1 to BK4 so as to reduce an electromagnetic wave generated with maintaining pulses applied to the scan electrodes at specific frequencies. A phase control circuit 7 controls phase differences of maintaining pulses among the blocks BK1 to BK4 to reduce an electromagnetic wave generated with maintaining pulses applied to multiple sustain electrodes 13 at specific frequencies.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

THIS PAGE BLANK (USPTQ)

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-284746

(P2000-284746A)

(43)公開日 平成12年10月13日(2000.10.13)

識別記号

G 0 9 G 3/28

(51) Int.Cl.7

FI

テーマコート*(参考)

G 0 9 G 3/28

J 5C080

審査請求 未請求 請求項の数29 〇L (全 27 頁)

(21)出願番号 特願平11-93290

(22)出願日

平成11年3月31日(1999.3.31)

(71)出願人 000005821

松下電器産業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72) 発明者 木子 茂雄

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(72)発明者 橋口 淳平

大阪府門真市大字門真1006番地 松下電器

産業株式会社内

(74)代理人 100098305

弁理士 福島 祥人

Fターム(参考) 50080 AA05 BB06 DD12 EE29 FF12

GG12 HH02 HH04 HH05 JJ02

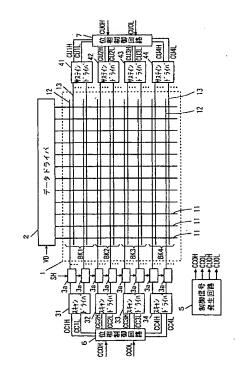
JJ03 JJ04 JJ05 JJ06

(54) 【発明の名称】 表示装置、その駆動回路および駆動方法

(57)【要約】

【課題】 不要な電磁波の輻射が抑制された表示装置、 その駆動回路および駆動方法を提供することである。

【解決手段】 PDP1は複数のブロックBK1~BK4に区分される。複数のスキャンドライバ31~34は複数のスキャンドライバ1C3aを介して対応するブロックのスキャン電極12に接続される。複数のサステインドライバ41~44は対応するブロックのサステイン電極13に接続される。位相制御回路6はスキャン電極12に印加される維持パルスにより発生する電磁波が所定の周波数で低減されるようにブロックBK1~BK4間での維持パルスの位相差を制御する。位相制御回路7は複数のサステイン電極13に印加される維持パルスにより発生する電磁波が所定の周波数で低減されるようにブロックBK1~BK4間での維持パルスの位相差を制御する。



20

【特許請求の範囲】

【請求項1】 第1の方向に配列された複数の第1の電極と、

前記第1の方向と交差する第2の方向に配列された複数の第2の電極と、

前記複数の第2の電極とそれぞれ対になるように前記第2の方向に配列された複数の第3の電極と、

前記複数の第1の電極、前記複数の第2の電極および前記複数の第3の電極の交点に設けられた複数の放電セルと、

画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス 電圧を印加する第1の電圧印加手段と、

前記複数の第2の電極に第2のパルス電圧を印加する第2の電圧印加手段と、

前記複数の第3の電極に第3のパルス電圧を印加する第3の電圧印加手段と、

所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複数の第2の電極に印加される前記第2のパルス電圧および前記複数の第3の電極に印加される前記第3のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相を制御する位相制御手段とを備えたことを特徴とする表示装置。

【請求項2】 前記複数の第2の電極は複数のグループ に区分され、

前記第2の電圧印加手段は、前記複数のグループに対応して設けられかつ各々が対応するグループの前記第2の電極に前記第2のパルス電圧を印加する複数の第2の電圧印加回路を含み、

前記位相制御手段は、前記第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複数の第2の電圧印加回路により前記複数の第2の電極に印加される前記第2のパルス電圧に前記複数のグループ間で位相差を与える第1の位相制御回路を含むことを特徴とする請求項1記載の表示装置。

【請求項3】 前記複数の第3の電極は複数のグループ に区分され、

前記第3の電圧印加手段は、前記複数のグループに対応して設けられかつ各々が対応するグループの前記第3の電極に前記第3のパルス電圧を印加する複数の第3の電圧印加回路を含み、

前記位相制御手段は、前記第3のパルス電圧により発生 40 される所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複数の第3の電圧印加回路により前記複数の第3の電極に印加される前記第3のパルス電圧に前記複数のグループ間で位相差を与える第2の位相制御回路を含むことを特徴とする請求項1または2記載の表示装置。

【請求項4】 前記第2のパルス電圧により発生される電磁波を検出する第1の電磁波検出手段をさらに備え、前記第1の位相制御回路は、前記第1の電磁波検出手段により検出された電磁波に基づいて前記複数のグループ間での前記第2のパルス電圧の位相差を制御することを 50

特徴とする請求項2記載の表示装置。

【請求項5】 前記第3のパルス電圧により発生される電磁波を検出する第2の電磁波検出手段を備え、

前記第2の位相制御回路は、前記第2の電磁波検出手段 により検出された電磁波に基づいて前記複数のグループ 間での前記第3のパルス電圧の位相差を制御することを 特徴とする請求項3記載の表示装置。

【請求項6】 前記第1の位相制御回路により与えられる位相差を所定期間において順次変化させる第1の位相 差走査手段と、

前記所定期間において前記第1の電磁波検出手段により 検出された電磁波のレベルが最小となる位相差を記憶す る第1の記憶手段とをさらに備え、

前記第1の位相制御回路は、前記所定期間後に、前記複数のグループ間での前記第2のパルス電圧の位相差を前記記憶手段に記憶された位相差に設定することを特徴とする請求項4記載の表示装置。

【請求項7】 前記第2の位相制御回路により与えられる位相差を所定期間において順次変化させる第2の位相 差走査手段と、

前記所定期間において前記第2の電磁波検出手段により 検出された電磁波のレベルが最小となる位相差を記憶す る第2の記憶手段とをさらに備え、

前記第2の位相制御回路は、前記所定期間後に、前記複数のグループ間での前記第3のパルス電圧の位相差を前記記憶手段に記憶された位相差に設定することを特徴とする請求項5記載の表示装置。

【請求項8】 前記第1の電磁波検出手段は、隣接する グループ間にそれぞれ配置された1または複数の電磁波 30 検出器を含むことを特徴とする請求項4または6記載の 表示装置。

【請求項9】 前記第2の電磁波検出手段は、隣接する グループ間にそれぞれ配置された1または複数の電磁波 検出器を含むことを特徴とする請求項5または7記載の 表示装置。

【請求項10】 前記電磁波検出器はコイルを含むことを特徴とする請求項8または9記載の表示装置。

【請求項11】 前記複数のグループ間での前記第2のパルス電圧の位相差を検出する第1の位相差検出手段をさらに備え、

前記第1の位相制御回路は、前記第1の位相差検出手段 により検出された位相差に基づいて前記複数のグループ 間での前記第2のパルス電圧の位相差を制御することを 特徴とする請求項2記載の表示装置。

【請求項12】 前記複数のグループ間での前記第3のパルス電圧の位相差を検出する第2の位相差検出手段をさらに備え、

前記第2の位相制御回路は、前記第2の位相差検出手段 により検出された位相差に基づいて前記複数のグループ 間での前記第3のパルス電圧の位相差を制御することを

20

3

特徴とする請求項3記載の表示装置。

【請求項13】 前記第1の位相差検出手段は、前記第2のパルス電圧により発生される電磁波に基づいて前記複数のグループ間での前記第2のパルス電圧の位相差を検出することを特徴とする請求項11記載の表示装置。

【請求項14】 前記第2の位相差検出手段は、前記第3のパルス電圧により発生される電磁波に基づいて前記複数のグループ間での前記第3のパルス電圧の位相差を検出することを特徴とする請求項12記載の表示装置。

【請求項15】 前記第1の位相差検出手段は、前記複数の第2の電圧印加回路の電圧または電流に基づいて位相差を検出することを特徴とする請求項11記載の表示装置。

【請求項16】 前記第2の位相差検出手段は、前記複数の第3の電圧印加回路の電圧または電流に基づいて位相差を検出することを特徴とする請求項12記載の表示装置。

【請求項17】 前記複数の第2の電極および前記複数の第3の電極のうち少なくともいずれか一方が前記複数のグループに非等分割されたことを特徴とする請求項2~16のいずれかに記載の表示装置。

【請求項18】 前記複数のグループの数は3であり、3個のグループに属する前記第2または第3の電極の本数の比は、1:2:1であることを特徴とする請求項17記載の表示装置。

【請求項19】 前記複数のグループの数は4であり、4個のグループに属する前記第2または第3の電極の本数の比は、1:2:2:1であることを特徴とする請求項17記載の表示装置。

【請求項20】 前記複数のグループの数は6であり、6個のグループに属する前記第2または第3の電極の本数の比は、1:2:3:3:2:1であることを特徴とする請求項17記載の表示装置。

【請求項21】 前記複数のグループの数は8であり、8個のグループに属する前記第2または第3の電極の本数の比は、1:2:3:4:4:3:2:1であることを特徴とする請求項17記載の表示装置。

【請求項22】 前記複数の第2の電圧印加回路の各々は、複数の駆動用集積回路を含むことを特徴とする請求項2、4、6、8、11、13または15記載の表示装置。

【請求項23】 前記第2のパルス電圧は、書き込み期間に前記複数の第2の電極に印加される書き込みパルスおよび放電維持期間に前記複数の第2の電極に印加される第1の維持パルスを含み、

前記第3のパルス電圧は、前記放電維持期間に前記複数 の第3の電極に印加される第2の維持パルスを含み、

前記位相制御手段は、前記第1の維持パルスおよび前記第2の維持パルスのうち少なくともいずれか一方の位相を制御することを特徴とする請求項1~22のいずれか

に記載の表示装置。

【請求項24】 前記位相制御手段は、前記第2のパルス電圧または前記第3のパルス電圧のエッジの位相を制御することを特徴とする請求項1~23のいずれかに記載の表示装置。

【請求項25】 前記位相制御手段は、前記第2のパルス電圧または前記第3のパルス電圧の立ち上がり部分および立ち下がり部分の少なくとも一方の位相を制御することを特徴とする請求項1~24のいずれかに記載の表示装置。

【請求項26】 第1の方向に配列された複数の第1の電極と、前記第1の方向と交差する第2の方向に配列された複数の第2の電極と、前記複数の第2の電極とそれぞれ対になるように前記第2の方向に配列された複数の第3の電極と、前記複数の第1の電極、前記複数の第2の電極および前記複数の第3の電極の交点に設けられた複数の放電セルとを備えた表示装置に用いられる駆動回路であって、

画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス 電圧を印加する第1の電圧印加手段と、

前記複数の第2の電極に第2のパルス電圧を印加する第2の電圧印加手段と、

前記複数の第3の電極に第3のパルス電圧を印加する第3の電圧印加手段と、

所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複数の第2の電極に印加される前記第2のパルス電圧および前記複数の第3の電極に印加される前記第3のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相を制御する位相制御手段とを備えたことを特徴とする駆動回路。

30 【請求項27】 前記複数の第2の電極は複数のグループに区分され、

前記第2の電圧印加手段は、前記複数のグループに対応 して設けられかつ各々が対応するグループの前記第2の 電極に前記第2のパルス電圧を印加する複数の第2の電 圧印加回路を含み、

前記位相制御手段は、前記第2のパルス電圧により発生 される所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複 数の第2の電圧印加回路により前記複数の第2の電極に 印加される前記第2のパルス電圧に前記複数のグループ 間で位相差を与える第1の位相制御回路を含むことを特 徴とする請求項26記載の駆動回路。

【請求項28】 前記複数の第3の電極は複数のグループに区分され、

前記第3の電圧印加手段は、前記複数のグループに対応 して設けられかつ各々が対応するグループの前記第3の 電極に前記第3のパルス電圧を印加する複数の第3の電 圧印加回路を含み、

前記位相制御手段は、前記第3のパルス電圧により発生 される所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複 50 数の第3の電圧印加回路により前記複数の第3の電極に

40

5

印加される前記第3のパルス電圧に前記複数のグループ間で位相差を与える第2の位相制御回路を含むことを特徴とする請求項26または27記載の駆動回路。

【請求項29】 第1の方向に配列された複数の第1の電極と、前記第1の方向と交差する第2の方向に配列された複数の第2の電極と、前記複数の第2の電極とそれぞれ対になるように前記第2の方向に配列された複数の第3の電極と、前記複数の第1の電極、前記複数の第2の電極および前記複数の第3の電極の交点に設けられた複数の放電セルとを備えた表示装置の駆動方法であって、

画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス電圧を印加するとともに、前記複数の第2の電極に第2のパルス電圧を印加し、前記複数の第3の電極に第3のパルス電圧を印加し、所定の周波数の電磁波が低減されるように前記複数の第2の電極に印加される前記第2のパルス電圧および前記複数の第3の電極に印加される前記第3のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相を制御することを特徴とする駆動方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、放電を制御することにより画像を表示する表示装置、その駆動回路および 駆動方法に関する。

[0002]

【従来の技術】PDP(プラズマディスプレイパネル)を用いたプラズマディスプレイ装置は、薄型化および大画面化が可能であるという利点を有する。このプラズマディスプレイ装置では、ガス放電の際の発光を利用することにより画像を表示している。

【0003】図29はAC型PDPにおける3電極面放電セルの模式的断面図である。図29に示す放電セル100においては、表面ガラス基板101上に対になるスキャン電極12およびサステイン電極13が水平方向に形成され、それらのスキャン電極12およびサステイン電極13は透明誘電体層102および保護層103で覆われている。

【0004】一方、表面ガラス基板101に対向する裏面ガラス基板104上には、アドレス電極11が垂直方向に形成されている。アドレス電極11上には、透明誘電体層105上には蛍光体106が塗布されている。

【0005】この放電セル100では、書き込み期間にアドレス電極11とスキャン電極12との間に書き込みパルスを印加することによりアドレス電極11とスキャン電極12との間でアドレス放電が発生した後、維持期間においてスキャン電極12とサステイン電極13との間に交互に反転する周期的な維持パルスを印加することによりスキャン電極12とサステイン電極13との間で維持放電が行われる。

【0006】図30は従来のプラズマディスプレイ装置の構成を示すブロック図である。図30のプラズマディスプレイ装置は、PDP(プラズマディスプレイパネル)1、データドライバ2、スキャンドライバ3、複数のスキャンドライバIC(集積回路)3aおよびサステインドライバ4を含む。

【0007】PDP1は、複数のアドレス電極(データ電極)11、複数のスキャン電極(走査電極)12および複数のサステイン電極(維持電極)13を含む。複数のアドレス電極11は画面の垂直方向に配列され、複数のスキャン電極12および複数のサステイン電極13は 画面の水平方向に配列されている。複数のサステイン電極13は共通に接続されている。

【0008】アドレス電極11、スキャン電極12およびサステイン電極13の各交点に図28に示した放電セルが形成され、各放電セルが画面上の画素を構成する。 【0009】データドライバ2は、PDP1の複数のアドレス電極11に接続されている。複数のスキャンドライバIC3aはスキャンドライバ3に接続されている。 20 各スキャンドライバIC3aには、PDP1の複数のスキャン電極12が接続されている。サステインドライバ4は、PDP1の複数のサステイン電極13に接続されている。

【0010】データドライバ2は、書き込み期間において、画像データに応じてPDP1の該当するアドレス電極11に書き込みパルスを印加する。複数のスキャンドライバIC3aは、スキャンドライバ3により駆動され、書き込み期間において、シフトパルスSHを垂直走査方向にシフトしつつPDP1の複数のスキャン電極12に書き込みパルスを順に印加する。それにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電が行われる。

【0011】また、複数のスキャンドライバIC3aは、維持期間において、周期的な維持パルスをPDP1の複数のスキャン電極12に印加する。一方、サステインドライバ4は、維持期間において、PDP1の複数のサステイン電極13にスキャン電極12の維持パルスに対して180°位相のずれた維持パルスを同時に印加する。それにより、該当する放電セルにおいて維持放電が行われる。

40 [0012]

【発明が解決しようとする課題】図31は図30のPD P1におけるスキャン電極12およびサステイン電極1 3の駆動電圧の一例を示すタイミング図である。

【0013】初期化および書き込み期間には、複数のスキャン電極12に初期セットアップパルスPsetが同時に印加される。その後、複数のスキャン電極12に書き込みパルスPwが順に印加される。これにより、PDP1の該当する放電セルにおいてアドレス放電が起こ

50 【0014】次に、維持期間において、複数のスキャン

電極 1 2 に維持パルス P s c が周期的に印加され、複数 のサステイン電極13に維持パルスPsuが周期的に印 加される。維持パルスPSuの位相は、維持パルスPS cの位相に対して180°ずれている。これにより、ア ドレス放電に続いて維持放電が起こる。

【0015】図32は図30のサステインドライバ4の 構成を示す回路図である。図32に示すようにサステイ ンドライバ4は、電力回収回路400およびスイッチS W11, SW12を含む。電力回収回路400の出力端 子はノードN5に接続されている。スイッチSW11は 電源端子V4とノードN5との間に接続され、スイッチ SW12はノードN5と接地端子との間に接続されてい る。電源端子V4には電圧Vsusが印加される。ノー ドN5は例えば480本のサステイン電極13に接続さ れている。図32においては、複数のサステイン電極1 3と接地端子との間の全容量に相当するパネル容量 C p が示されている。

【0016】電力回収回路400は、回収コンデンサC 1、回収コイルL1、スイッチSW21, SW22およ びダイオードD1, D2を含む。回収コンデンサС1は ノードN8と接地端子との間に接続されている。ノード N8とノードN9との間にスイッチSW21およびダイ オードD1が直列に接続され、ノードN9とノードN8 との間にダイオードD2およびスイッチSW22が直列 に接続されている。回収コイルL1はノードN9とノー ドN5との間に接続されている。

【0017】図33は図32のサステインドライバ4の 動作を示すタイミング図である。図33には、図32の ノードN5の電圧およびスイッチSW21, SW11, SW22, SW12の動作が示される。

【0018】維持期間において、期間 Taにスイッチ S W21がオンし、スイッチSW12がオフする。このと き、スイッチSW11, SW22はオフしている。それ により、回収コイルL1およびパネル容量СpによるL C共振により、ノードN5の電圧が緩やかに上昇する。 その後、期間Tbにおいて、スイッチSW21がオフ し、スイッチSW11がオンする。それにより、ノード N5の電圧が急激に上昇し、期間TcではノードN5の 電圧がVsusに固定される。

【0019】期間Tdでは、スイッチSW11がオフ し、スイッチSW22がオンする。それにより、回収コ イルL1およびパネル容量CpによるLC共振により、 ノードN5の電圧が緩やかに下降する。その後、期間T eにおいて、スイッチSW22がオフし、スイッチSW 12がオンする。それにより、ノードN5の電圧が急激 に下降し、接地電位に固定される。

【0020】この動作を維持期間において繰り返し行う ことにより、複数のサステイン電極13に周期的な維持 パルスPsuが印加される。

り部分および立ち下がり部分は、電力回収回路400の 動作による期間Ta.TdのLC共振部と、スイッチS W11またはスイッチSW12のオン動作による期間T b. Teのエッジ部とで構成されている。

【0022】図31の維持パルスPscも、サステイン ドライバ4と同様の動作により、複数のスキャン電極1 2に周期的に印加される。

【0023】上記のように、従来のプラズマディスプレ イ装置では、維持期間に周期的な維持パルスPscが複 数のスキャン電極12に同時に印加され、周期的な維持 パルスPsuが複数のサステイン電極13に同時に印加 されるので、不要な電磁波の輻射が起こる。この不要な 電磁波の輻射は、特に、図33におけるスイッチSW1 1, SW12のオン動作による維持パルスPsuのエッ ジ部 (期間 T b および期間 T e) により発生している。 スキャン電極12に印加される維持パルスPscについ ても、同様にエッジ部により不要な電磁波の輻射が発生 している。

【0024】不要な電磁波の輻射は、他の電子機器に電 磁的な悪影響を及ぼすおそれがあるため、このような不 要な電磁波の輻射を抑制することが望まれる。

【0025】一方、維持パルスPsuのエッジ部および 維持パルスPscのエッジ部が不要な電磁波の輻射源に なっているため、エッジ部を十分になまらせることによ り不要な電磁波の輻射を抑制することが可能である。

【0026】しかしながら、維持パルスPsu、Psc のエッジ部は、維持放電発光特性を大きく左右する部分 であり、エッジ部をなまらせると維持放電発光特性を悪 化させることになる。そのため、維持パルスPsu、P s c のエッジ部を十分になまらせることはできない。

【0027】したがって、維持パルスPsu、Pscの エッジ部より放射される電磁波成分のうち高周波領域 (例えば50MHz以上)を抑制することは可能であっ ても、低周波領域(例えば30MHz~50MHz)を 抑制することは困難である。

【0028】本発明の目的は、不要な電磁波の輻射が抑 制された表示装置、その駆動回路および駆動方法を提供 することである。

[0029]

【課題を解決するための手段】(1)第1の発明 第1の発明に係る表示装置は、第1の方向に配列された 複数の第1の電極と、第1の方向と交差する第2の方向 に配列された複数の第2の電極と、複数の第2の電極と それぞれ対になるように第2の方向に配列された複数の 第3の電極と、複数の第1の電極、複数の第2の電極お よび複数の第3の電極の交点に設けられた複数の放電セ ルと、画像データに応じて該当する第1の電極に第1の パルス電圧を印加する第1の電圧印加手段と、複数の第 2の電極に第2のパルス電圧を印加する第2の電圧印加 【0021】このように、維持パルスPsuの立ち上が 50 手段と、複数の第3の電極に第3のパルス電圧を印加す

30

る第3の電圧印加手段と、所定の周波数の電磁波が低減されるように複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第3のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相を制御する位相制御手段とを備えたものである。

【0030】本発明に係る表示装置においては、画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス電圧が印加されるとともに複数の第2の電極に第2のパルス電圧が印加されることにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電が起こる。その後、複数の第2の電極に第2のパルス電圧が印加されるとともに複数の第3の電極に第3のパルス電圧が印加されることにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電に引き続いて維持放電が起こる。この場合、複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第3のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相が制御されることにより、所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、不要な電磁波の輻射が抑制される。

【0031】(2)第2の発明

第2の発明に係る表示装置は、第1の発明に係る表示装置の構成において、複数の第2の電極は複数のグループに区分され、第2の電圧印加手段は、複数のグループに対応して設けられかつ各々が対応するグループの第2の電極に第2のパルス電圧を印加する複数の第2の電圧印加回路を含み、位相制御手段は、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減されるように複数の第2の電圧印加回路により複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧に複数のグループ間で位相差を与える第1の位相制御回路を含むものである。

【0032】この場合、複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧に複数のグループ間で位相差が与えられることにより、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、第2のパルス電圧により発生される不要な電磁波の輻射が抑制される。

【0033】(3)第3の発明

第3の発明に係る表示装置は、第1または第2の発明に係る表示装置の構成において、複数の第3の電極は複数のグループに区分され、第3の電圧印加手段は、複数のグループに対応して設けられかつ各々が対応するグループの第3の電極に第3のパルス電圧を印加する複数の第3の電圧印加回路を含み、位相制御手段は、第3のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減されるように複数の第3の電圧印加回路により複数の第3の電極に印加される第3のパルス電圧に複数のグループ間で位相差を与える第2の位相制御回路を含むものである。

【0034】この場合、複数の第3の電極に印加される 第3のパルス電圧に複数のグループ間で位相差が与えら れることにより、第3のパルス電圧により発生される所 50 定の周波数の電磁波が低減される。したがって、第3のパルス電圧により発生される不要な電磁波の輻射が抑制される。

【0035】(4)第4の発明

第4の発明に係る表示装置は、第2の発明に係る表示装置の構成において、第2のパルス電圧により発生される電磁波を検出する第1の電磁波検出手段をさらに備え、第1の位相制御回路は、第1の電磁波検出手段により検出された電磁波に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を制御するものである。

【0036】この場合、第2のパルス電圧により発生される電磁波が検出され、検出された電磁波に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差が制御される。それにより、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波を確実に低減させることが可能となる。

【0037】(5)第5の発明

第5の発明に係る表示装置は、第3の発明に係る表示装置の構成において、第3のパルス電圧により発生される電磁波を検出する第2の電磁波検出手段を備え、第2の位相制御回路は、第2の電磁波検出手段により検出された電磁波に基づいて複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差を制御するものである。

【0038】この場合、第3のパルス電圧により発生される電磁波が検出され、検出された電磁波に基づいて複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差が制御される。それにより、第3のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波を確実に低減させることが可能となる。

7 【0039】(6)第6の発明

第6の発明に係る表示装置は、第4の発明に係る表示装置の構成において、第1の位相制御回路により与えられる位相差を所定期間において順次変化させる第1の位相差走査手段と、所定期間において第1の電磁波検出手段により検出された電磁波のレベルが最小となる位相差を記憶する第1の記憶手段とをさらに備え、第1の位相制御回路は、所定期間後に、複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を記憶手段に記憶された位相差に設定するものである。

【0040】この場合、所定期間において、複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差が順次変化し、検出される電磁波のレベルが最小となる位相差が記憶される。そして、所定期間後に、複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差が記憶された位相差に設定される。このようにして、電磁波のレベルが最小となるように複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差が設定されるので、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波を効果的に低減させることが可能となる。

50 【0041】(7)第7の発明

第7の発明に係る表示装置は、第5の発明に係る表示装置の構成において、第2の位相制御回路により与えられる位相差を所定期間において順次変化させる第2の位相差走査手段と、所定期間において第2の電磁波検出手段により検出された電磁波のレベルが最小となる位相差を記憶する第2の記憶手段とをさらに備え、第2の位相制御回路は、所定期間後に、複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差を記憶手段に記憶された位相差に設定するものである。

【0042】この場合、所定期間において、複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差が順次変化し、検出される電磁波のレベルが最小となる位相差が記憶される。そして、所定期間後に、複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差が記憶された位相差に設定される。このようにして、電磁波のレベルが最小となるように複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差が設定されるので、第3のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波を効果的に低減させることが可能となる。

【0043】(8)第8の発明

第8の発明に係る表示装置は、第4または第6の発明に 係る表示装置の構成において、第1の電磁波検出手段 は、隣接するグループ間にそれぞれ配置された1または 複数の電磁波検出器を含むものである。

【0044】この場合、電磁波検出器により隣接するグループ間において第2のパルス電圧により発生される電磁波を検出することができる。

【0045】(9)第9の発明

第9の発明に係る表示装置は、第5または第7の発明に 係る表示装置の構成において、第2の電磁波検出手段 は、隣接するグループ間にそれぞれ配置された1または 複数の電磁波検出器を含むものである。

【0046】この場合、電磁波検出器により隣接するグループ間において第3のパルス電圧により発生される電磁波を検出することができる。

【0047】(10)第10の発明

第10の発明に係る表示装置は、第8または第9の発明 に係る表示装置の構成において、電磁波検出器はコイル を含むものである。

【0048】この場合、電磁波における磁界の変化率に 比例する電流がコイルに流れる。その電流に基づいて電 磁波のレベルを検出することが可能となる。

【0049】(11)第11の発明

第11の発明に係る表示装置は、第2の発明に係る表示装置の構成において、複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を検出する第1の位相差検出手段をさらに備え、第1の位相制御回路は、第1の位相差検出手段により検出された位相差に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を制御するものである。

【0050】この場合、複数のグループ間での第2のパ 50 の第3の電圧印加回路の電圧または電流に基づいて位相

ルス電圧の位相差が検出され、検出された位相差に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差が制御される。したがって、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減されるように複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を正確に制御することが可能となる。

12

【0051】(12)第12の発明

第12の発明に係る表示装置は、第3の発明に係る表示 装置の構成において、複数のグループ間での第3のパル 10 ス電圧の位相差を検出する第2の位相差検出手段をさら に備え、第2の位相制御回路は、第2の位相差検出手段 により検出された位相差に基づいて複数のグループ間で の第3のパルス電圧の位相差を制御するものである。

【0052】この場合、複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差が検出され、検出された位相差に基づいて複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差が制御される。したがって、第3のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減されるように複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差を正確に制御20 することが可能となる。

【0053】(13)第13の発明

第13の発明に係る表示装置は、第11の発明に係る表示装置の構成において、第1の位相差検出手段は、第2のパルス電圧により発生される電磁波に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を検出するものである。

【0054】この場合、第2のパルス電圧により発生される電磁波に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を検出することができる。

30 【0055】(14)第14の発明

第14の発明に係る表示装置は、第12の発明に係る表示装置の構成において、第2の位相差検出手段は、第3のパルス電圧により発生される電磁波に基づいて複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差を検出するものである。

【0056】この場合、第3のパルス電圧により発生される電磁波に基づいて複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差を検出することができる。

【0057】(15)第15の発明

40 第15の発明に係る表示装置は、第11の発明に係る表示装置の構成において、第1の位相差検出手段は、複数の第2の電圧印加回路の電圧または電流に基づいて位相差を検出するものである。

【0058】この場合、複数の第2の電圧印加回路の電圧差または電流差に基づいて複数のグループ間での第2のパルス電圧の位相差を検出することができる。

【0059】(16)第16の発明

第16の発明に係る表示装置は、第12の発明に係る表示装置の構成において、第2の位相差検出手段は、複数の第3の電圧印加回路の電圧または電流に基づいて位相

13

差を検出するものである。

【0060】この場合、複数の第3の電圧印加回路の電圧差または電流差に基づいて複数のグループ間での第3のパルス電圧の位相差を検出することができる。

【0061】(17)第17の発明

第17の発明に係る表示装置は、第2~第16のいずれかの発明に係る表示装置の構成において、複数の第2の電極および複数の第3の電極のうち少なくともいずれか一方が複数のグループに非等分割されたものである。この場合、広い周波数帯域で大きな電磁波抑制効果が得られる。

【0062】(18)第18の発明

第18の発明に係る表示装置は、第17の発明に係る表示装置の構成において、複数のグループの数は3であり、3個のグループに属する第2または第3の電極の本数の比は、1:2:1であるものである。この場合、広い周波数帯域で大きな電磁波抑制効果が得られる。

【0063】(19)第19の発明

第19の発明に係る表示装置は、第17の発明に係る表示装置の構成において、複数のグループの数は4であり、4個のグループに属する第2または第3の電極の本数の比は、1:2:2:1であるものである。この場合、広い周波数帯域で大きな電磁波抑制効果が得られる。

【0064】(20)第20の発明

第20の発明に係る表示装置は、第17の発明に係る表示装置の構成において、複数のグループの数は6であり、6個のグループに属する第2または第3の電極の本数の比は、1:2:3:3:2:1であるものである。この場合、広い周波数帯域で大きな電磁波抑制効果が得られる。

【0065】(21)第21の発明

第21の発明に係る表示装置は、第17の発明に係る表示装置の構成において、複数のグループの数は8であり、8個のグループに属する第2または第3の電極の本数の比は、1:2:3:4:4:3:2:1であるものである。この場合、広い周波数帯域で大きな電磁波抑制効果が得られる。

【0066】(22)第22の発明

第22の発明に係る表示装置は、第2、第4、第6、第 8、第11、第13または第15の発明に係る表示装置 の構成において、複数の第2の電圧印加回路の各々は、 複数の駆動用集積回路を含むものである。

【0067】この場合、駆動用集積回路の単位で複数の第2の電極が複数のグループに区分される。

【0068】(23)第23の発明

第23の発明に係る表示装置は、第1~第22のいずれかの発明に係る表示装置の構成において、第2のパルス電圧は、書き込み期間に複数の第2の電極に印加される書き込みパルスおよび放電維持期間に複数の第2の電極 50

に印加される第1の維持パルスを含み、第3のパルス電 圧は、放電維持期間に複数の第3の電極に印加される第2の維持パルスを含み、位相制御手段は、第1の維持パルスおよび第2の維持パルスのうち少なくともいずれか一方の位相を制御するものである。

14

【0069】この場合、放電維持期間に第1の維持パルスおよび第2の維持パルスのうち少なくともいずれか一方の位相差が制御される。このように、放電維持期間に第1の維持パルスおよび第2の維持パルスのうち少なくともいずれか一方の位相差を制御することにより、位相制御手段の回路構成および配線が簡単になる。

【0070】(24)第24の発明

第24の発明に係る表示装置は、第1~第23のいずれかの発明に係る表示装置の構成において、位相制御手段は、第2のパルス電圧または第3のパルス電圧のエッジの位相を制御するものである。

【0071】この場合、第2のパルス電圧または第3のパルス電圧のエッジの位相が制御される。特に、第2のパルス電圧および第3のパルス電圧のエッジのみの位相 を制御する場合には、位相制御手段の回路構成および配線が簡単になる。

【0072】(25)第25の発明

第25の発明に係る表示装置は、第1~第24のいずれかの発明に係る表示装置の構成において、位相制御手段は、第2のパルス電圧または第3のパルス電圧の立ち上がり部分および立ち下がり部分の少なくとも一方の位相を制御するものである。

【0073】この場合、第2のパルス電圧または第3のパルス電圧の立ち上がり部分および立ち下がり部分の少なくとも一方の位相が制御される。特に、第2のパルス電圧または第3のパルス電圧の立ち上がり部分および立ち下がり部分の一方のみの位相を制御する場合には、位相制御手段の回路構成および配線が簡単になる。

【0074】(26)第26の発明

第26の発明に係る駆動回路は、第1の方向に配列され た複数の第1の電極と、第1の方向と交差する第2の方 向に配列された複数の第2の電極と、複数の第2の電極 とそれぞれ対になるように第2の方向に配列された複数 の第3の電極と、複数の第1の電極、複数の第2の電極 および複数の第3の電極の交点に設けられた複数の放電 セルとを備えた表示装置に用いられる駆動回路であっ て、画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパ ルス電圧を印加する第1の電圧印加手段と、複数の第2 の電極に第2のパルス電圧を印加する第2の電圧印加手 段と、複数の第3の電極に第3のパルス電圧を印加する 第3の電圧印加手段と、所定の周波数の電磁波が低減さ れるように複数の第2の電極に印加される第2のパルス 電圧および複数の第3の電極に印加される第3のパルス 電圧のうち少なくともいずれか一方の位相を制御する位 相制御手段とを備えたものである。

20

30

15

【0075】本発明に係る駆動回路においては、画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス電圧が印加されるとともに複数の第2の電極に第2のパルス電圧が印加されることにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電が起こる。その後、複数の第2の電極に第2のパルス電圧が印加されるとともに複数の第3の電極に第3のパルス電圧が印加されることにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電に引き続いて維持放電が起こる。この場合、複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第3のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相が制御されることにより、所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、不要な電磁波の輻射が抑制される。

【0076】(27)第27の発明

第27の発明に係る駆動回路は、第26の発明に係る駆動回路の構成において、複数の第2の電極は複数のグループに区分され、第2の電圧印加手段は、複数のグループに対応して設けられかつ各々が対応するグループの第2の電極に第2のパルス電圧を印加する複数の第2の電圧印加回路を含み、位相制御手段は、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減されるように複数の第2の電圧印加回路により複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧に複数のグループ間で位相差を与える第1の位相制御回路を含むものである。

【0077】この場合、複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧に複数のグループ間で位相差が与えられることにより、第2のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、第2のパルス電圧により発生される不要な電磁波の輻射が抑制される。

【0078】(28)第28の発明

第28の発明に係る駆動回路は、第26または第27の 発明に係る駆動回路の構成において、複数の第3の電極 は複数のグループに区分され、第3の電圧印加手段は、 複数のグループに対応して設けられかつ各々が対応する グループの第3の電極に第3のパルス電圧を印加する複 数の第3の電圧印加回路を含み、位相制御手段は、第3 のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が 低減されるように複数の第3の電圧印加回路により複数 の第3の電極に印加される第3のパルス電圧に複数のグ ループ間で位相差を与える第2の位相制御回路を含むも のである。

【0079】この場合、複数の第3の電極に印加される第3のパルス電圧に複数のグループ間で位相差が与えられることにより、第3のパルス電圧により発生される所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、第3のパルス電圧により発生される不要な電磁波の輻射が抑制される。

【0080】(29)第29の発明

第29の発明に係る駆動方法は、第1の方向に配列され 50 電極12および128本のサステイン電極13を含む。

た複数の第1の電極と、第1の方向と交差する第2の方向に配列された複数の第2の電極と、複数の第2の電極とそれぞれ対になるように第2の方向に配列された複数の第3の電極と、複数の第1の電極、複数の第2の電極および複数の第3の電極の交点に設けられた複数の放電セルとを備えた表示装置の駆動方法であって、画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス電圧を印加し、複数の第3の電極に第3のパルス電圧を印加し、所定の周波数の電磁波が低減されるように複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第2のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相を制御するものである。

16

【0081】本発明に係る駆動方法においては、画像データに応じて該当する第1の電極に第1のパルス電圧が印加されるとともに複数の第2の電極に第2のパルス電圧が印加されることにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電が起こる。その後、複数の第2の電極に第2のパルス電圧が印加されるとともに複数の第3の電極に第3のパルス電圧が印加されることにより、該当する放電セルにおいてアドレス放電に引き続いて維持放電が起こる。この場合、複数の第2の電極に印加される第2のパルス電圧および複数の第3の電極に印加される第2のパルス電圧のうち少なくともいずれか一方の位相が制御されることにより、所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、不要な電磁波の輻射が抑制される。

[0082]

【発明の実施の形態】以下、本発明に係る表示装置の一例としてプラズマディスプレイ装置について説明する。 【0083】図1は本発明の一実施例によるプラズマディスプレイ装置の構成を示すブロック図である。

【0084】図1のプラズマディスプレイ装置は、PDP(プラズマディスプレイパネル)1、データドライバ2、4個のスキャンドライバ31, 32, 33, 34、8個のスキャンドライバ1C(集積回路)3a、4個のサステインドライバ41, 42, 43, 44、制御信号発生回路5および位相制御回路6, 7を含む。

【0085】PDP1は、複数のアドレス電極(データ電極)11、複数のスキャン電極(走査電極)12および複数のサステイン電極(維持電極)13を含む。複数のアドレス電極11は画面の垂直方向に配列され、複数のスキャン電極12および複数のサステイン電極13は画面の水平方向に配列されている。

【0086】アドレス電極11、スキャン電極12およびサステイン電極13の各交点に図28に示した放電セルが形成され、各放電セルが画面上の画素を構成する。 【0087】PDP1は4個のブロックBK1、BK2、BK3、BK4に区分されている。本実施例では、ブロックBK1~BK4の各々が、128本のスキャン電板125人と電板125人に対しているのでは、150人に対しないのでは、150人に対しないのでは、150人に対しなが、150人に対しないのでは、150人に対しないのでは、150人に対しないのでは、150人に対しなが、150人に対しなりに対しないのでは、150人に

17

【0088】データドライバ2は、PDP1の複数のアドレス電極11に接続されている。4個のスキャンドライバ31~34は位相制御回路6に接続されている。また、スキャンドライバ31~34の各々には、2個ずつスキャンドライバIC3aが接続されている。

【0089】スキャンドライバ31に接続された2個のスキャンドライバIC3aはブロックBK1のスキャン電極12に接続され、スキャンドライバ32に接続された2個のスキャンドライバIC3aはブロックBK2のスキャン電極12に接続されている。スキャンドライバ 1033に接続された2個のスキャンドライバIC3aはブロックBK3のスキャン電極12に接続され、スキャンドライバ33に接続された2個のスキャンドライバIC3aはブロックBK4のスキャン電極12に接続されている。

【0090】4個のサステインドライバ41~44は位相制御回路7に接続されている。サステインドライバ41はブロックBK1のサステイン電極13に接続され、サステインドライバ42はブロックBK2のサステイン電極13に接続され、サステインドライバ43はブロックBK3のサステイン電極13に接続され、サステインドライバ44はブロックBK4のサステイン電極13に接続されている。

【0091】制御信号発生回路5は、データドライバ2、スキャンドライバ $31\sim34$ 、スキャンドライバ1 C 3 a、サステインドライバ $41\sim44$ および位相制御回路6, 7に各種制御信号を与える。特に、制御信号発生回路5は、位相制御回路6に制御信号C C 0 H, C C 0 L を与え、位相制御回路7 に制御信号C U 0 H, C U 0 L を与える。

【0092】位相制御回路6は、制御信号CCOH, CCOLに応答して、制御信号CC1H, CC1Lをスキャンドライバ31に与え、制御信号CC2H, CC2Lをスキャンドライバ32に与え、制御信号CC3H, CC3Lをスキャンドライバ33に与え、制御信号CC4H, CC4Lをスキャンドライバ34に与える。また、位相制御回路7は、制御信号CU0H, CU0Lに応答して、制御信号CU1H, CU1Lをサステインドライバ42に与え、制御信号CU2H, CU2Lをサステインドライバ42に与え、制御信号CU3H, CU3Lをサステインドライバ43に与え、制御信号CU4H, CU4Lをサステインドライバ43に与え、制御信号CU4H, CU4Lをサステインドライバ44に与える。

【0093】データドライバ2は、書き込み期間において、画像データVDに応じてPDP1の該当するアドレス電極11に書き込みパルスを印加する。また、複数のスキャンドライバ1C3aは、スキャンドライバ31~34の出力電圧により駆動され、書き込み期間において、シフトパルスSHを垂直走査方向にシフトしつつPDP1の複数のスキャン電極12に書き込みパルスを順に印加する。それにより、該当する放電セルにおいてア

ドレス放電が起こる。

【0094】複数のスキャンドライバIC3aは、維持期間において、複数のスキャン電極 12 に維持パルスを印加する。また、サステインドライバ4 $1\sim$ 44は、維持期間において、PDP1の複数のサステイン電極 13 にスキャン電極 12 の維持パルスに対して位相が 180 。ずれた維持パルスを印加する。それにより、該当する放電セルにおいて維持放電が行われる。

【0095】この場合、ブロックBK1~BK4のスキャン電極12にスキャンドライバ31~34によりそれぞれ印加される維持パルスの位相が位相制御回路6により制御される。また、ブロックBK1~BK4のサステイン電極13にサステインドライバ41~44によりそれぞれ印加される維持パルスの位相が位相制御回路7により制御される。

【0096】図2は図1のPDP1におけるブロックBK1~BK4のスキャン電極12およびサステイン電極13の駆動電圧を示すタイミング図である。

30 【0098】次に、維持期間において、ブロックBK1 ~ B K 4 の複数のスキャン電極 1 2 に維持パルス P s c が周期的に印加され、サステイン電極13に維持パルス Psuが周期的に印加される。各ブロック $BK1\sim BK$ 4において、維持パルスPsuの位相は、維持パルスP scの位相に対して180°ずれている。維持パルスP scおよび維持パルスPsuの電圧はVsusである。 【0099】ブロックBK2のスキャン電極12に印加 される維持パルスPscはブロックBK1のスキャン雷 極12に印加される維持パルスPscに対してΔ t 1 遅 延している。また、ブロックBK3のスキャン電極12 に印加される維持パルス Р s c はブロック B K 2 のスキ ャン電極12に印加される維持パルスPscに対してΔ t 2遅延している。さらに、ブロックBK4のスキャン 電極12に印加される維持パルスPscはブロックBK 3のスキャン電極12に印加される維持パルスPscに 対してΔt3遅延している。

34の出力電圧により駆動され、書き込み期間におい て、シフトパルスSHを垂直走査方向にシフトしつつP DP1の複数のスキャン電極12に書き込みパルスを順 に印加する。それにより、該当する放電セルにおいてア 50 成と同様である。図3には、スキャンドライバ31に接

続される1つのスキャンドライバIС3 a のみが示され ている。

【0101】図3に示すように、スキャンドライバ31 は、電力回収回路300および複数のスイッチSW1, SW2, SW3, SW5, SW6, SW7を含む。電力 回収回路300の出力端子はノードN1に接続されてい る。なお、電力回収回路300の構成は、図32に示し た電力回収回路400の構成と同様である。

【0102】スイッチSW1は電源端子V1とノードN 1との間に接続され、スイッチSW2、SW7はノード 10 N1と接地端子との間に接続されている。スイッチSW 3は電源端子V2とノードN1との間に接続されてい る。スイッチSW5は電源端子V3とノードN3との間 に接続され、スイッチSW6はノードN1とノードN3 との間に接続されている。ノードN1, N3はスキャン ドライバIC3aに接続されている。スキャンドライバ IC3aは64本のスキャン電極12に接続されてい る。スイッチSW1のオンオフは、図1の位相制御回路 6から与えられる制御信号 C C 1 Hにより制御される。 また、スイッチSW2のオンオフは、図1の位相制御回 20 W12を含む。電力回収回路400の出力端子はノード 路6から与えられる制御信号 СС1 Lにより制御され る。

【0103】電源端子V1には電圧Vsusが印加さ れ、電源端子V2には電圧Vsetが印加され、電源端 子V3には電圧Vscnが印加される。電圧Vsusは 例えば200Vであり、電圧Vsetは例えば450V であり、電圧Vscnは例えば70Vである。

【0104】図4は図3のスキャンドライバ31の動作 を示すタイミング図である。図4において、スイッチS W1, SW2, SW3, SW5, SW6, SW7のオン 30 の期間を矢印で示す。

【0105】初期化期間の開始時には、スイッチSW 1. SW3, SW5, SW7がオフし、スイッチSW 2, SW6がオンしている。そして、スイッチSW1, SW3がオンし、スイッチSW2がオフする。これによ り、ノードN1, N3の電圧がVsetに上昇する。そ の後、スイッチSW1, SW3がオフし、スイッチSW 7がオンした後、スイッチSW2がオンする。それによ り、ノードN1、N3の電圧がOVまで低下する。この 場合、スキャンドライバIC3aは、ノードN1、N3 の電圧を複数のスキャン電極12に印加する。このよう にして、複数のスキャン電極12に初期セットアップパ ルスPsetが印加される。

【0106】書き込み期間には、スイッチSW5がオン し、スイッチSW6がオフする。スイッチSW2はオン 状態を維持し、スイッチSW1, SW3, SW7はオフ 状態を維持する。これにより、ノードN3の電圧はVs c n となり、ノードN 1 の電圧は O V となる。この場 合、スキャンドライバIC3aはシフトパルスSHを垂 直走査方向にシフトしつつシフトパルスSHに同期して 50 【OII6】図7に示すように、維持パルスの立ち上が

複数のスキャン電極12に負極性の書き込みパルスPw を順に印加する。その後、スイッチSW5がオフし、ス イッチSW6がオンする。それにより、ノードN3の電 圧は0Vとなる。

20

【0107】維持期間においては、スイッチSW3、S W5、SW7がオフ状態を保ち、スイッチSW6がオン 状態を保つ。この状態で、スイッチSW1およびスイッ チSW2が交互にオンおよびオフを繰り返す。それによ り、ノードN2, N3の電圧が一定周期でVsusとO Vとの間で変化する。この場合、スキャンドライバIC 3 a は、ノードN1, N3の電圧を複数のスキャン電極 12に与える。その結果、複数のスキャン電極 12に周 期的な維持パルスPscが同時に印加される。

【0108】図5は図1のサステインドライバ41の構 成を示す回路図である。図1のサステインドライバ4 2, 43, 44の構成も、サステインドライバ41の構 成と同様である。

【0109】図5に示すように、サステインドライバ4 1は、電力回収回路 4 0 0 およびスイッチ S W 1 1, S N5に接続されている。なお、電力回収回路400の構 成は、図32に示した電力回収回路400の構成と同様

【0110】スイッチSW11は電源端子V4とノード N5との間に接続され、スイッチSW12はノードN5 と接地端子との間に接続されている。電源端子 V 4 には 電圧Vsusが印加される。電圧Vsusは例えば20 0 Vである。ノードN 5 は 6 4 本のサステイン電極 1 3 に接続されている。

【0111】スイッチSW11のオンオフは、図1の位 相制御回路7から与えられる制御信号CU1Hにより制 御される。また、スイッチSW12のオンオフは、図1 の位相制御回路7から与えられる制御信号 CU1 Lによ り制御される。

【0112】図6は図5のサステインドライバ41の動 作を示すタイミング図である。図6において、スイッチ SW11、SW12のオンの期間を矢印で示す。

【0113】初期化および書き込み期間には、スイッチ SW11がオンし、スイッチSW12がオフする。それ 40 により、サステイン電極13の電圧がVsusに固定さ れる。

【0114】維持期間において、スイッチSW11およ びスイッチSW12が交互にオンおよびオフを繰り返 す。それにより、ノードN5の電圧がVsusとOVと の間で周期的に変化する。その結果、複数のサステイン 電極13に周期的な維持パルスPsuが同時に印加され

【0115】図7は図1のスキャンドライバ31~34 により発生される維持パルスの詳細な波形図である。

21

り部分は、図3の電力回収回路300の放電動作により 緩やかに変化する湾曲部c1と、スイッチSW1のオン 動作により急峻に立ち上がるエッジe1とからなる。ま た、維持パルスの立ち下がり部分は、電力回収回路30 0の充電動作により緩やかに変化する湾曲部c2と、ス イッチSW2のオン動作により急峻に立ち下がるエッジ e2とからなる。

【0117】本実施例では、破線で示すように、位相制 御回路 6 により維持パルスの立ち上がり部のエッジ e 1 の位相および立ち下がり部のエッジ e 2 の位相が制御される。

【0118】なお、位相制御回路6により維持パルスの立ち上がり部のエッジe1の位相および立ち下がり部のエッジe2の位相のいずれか一方のみを制御してもよい。その場合には、位相制御回路6の回路構成および配線が簡単になる。また、位相制御回路6により維持パルスの立ち上がり部または立ち下がり部の全体の位相を制御してもよい。

【0119】図1のサステインドライバ41~44により発生される維持パルスの波形も、図7に示した維持パルスの波形と同様である。本実施例では、位相制御回路7により維持パルスの立ち上がり部のエッジe1の位相および立ち下がり部のエッジe2の位相が制御される。

【0120】なお、位相制御回路7により維持パルスの立ち上がり部のエッジe1の位相および立ち下がり部のエッジe2の位相のいずれか一方のみを制御してもよい。その場合には、位相制御回路7の回路構成および配線が簡単になる。また、位相制御回路7により維持パルスの立ち上がり部または立ち下がり部の全体の位相を制御してもよい。

【0121】次に、本実施例のプラズマディスプレイ装置における電磁波低減の原理について説明する。

【0122】図8は駆動パルスおよびその駆動パルスの高調波を示す波形図である。なお、図8の駆動パルスは、図2に示した維持パルスPscまたは維持パルスPsuのエッジ部e1,e2(図7参照)に等価である。一般に、パルスは様々な周波数成分を有する複数の波の合成波である。

【 0 1 2 3 】 図 8 には、駆動パルス h 0 ならびに 1 次高 7 0 が配置されている。電磁波検出器 7 0 は、空流調波 h 1、3 次高調波 h 2、5 次高調波 h 3 および 7 次 40 ル 7 1 1 および回路基板 7 1 2 により構成される。高調波 h 4 が示されている。 【 0 1 3 3 】 サステインドライバ 4 1 の維持パル2

【0124】図9および図10は図1のプラズマディスプレイ装置における電磁波低減の原理を示す波形図である。

【0125】図9において、ブロックBK2の駆動パルス(以下、第2パルスと呼ぶ)は、ブロックBK1の駆動パルス(以下、第1パルスと呼ぶ)に対して Δ t1遅延している。第1パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波との位相差が180°である場合には、第1パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第1パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第1パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第1パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高期が

し合う。したがって、合成されたn次高調液の振幅は0 となる。

【0126】図10において、ブロックBK2の駆動パルス(第2パルス)はブロックBK1の駆動パルス(第1パルス)に対して $2\Delta t1$ 遅延している。この場合、第1パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波と第2パルスのn次高調波とは強め合う。したがって、合成されたn次高調波の振幅は2倍になる。

【0127】このように、位相差によって駆動パルスの n 次高調液が互いに打ち消し合う場合および振幅が2倍 になる場合がある。したがって、2つのブロック間で所望の周波数の高調波が打ち消し合うように駆動パルスの位相差を設定することにより、所望の周波数の電磁波を低減することができる。3つ以上のブロック間でも所望の周波数が打ち消し合うように駆動パルスの位相差を設定することにより、同様に所望の周波数の電磁波を低減することができる。

【0128】図11は図1のプラズマディスプレイ装置における主として位相制御回路7の構成を示すブロック図である。また、図12はサステインドライバ間に設けられる電磁波検出器の斜視図である。

【0129】図11に示すように、位相制御回路7は、位相検出部71、位相遅延回路72および位相スキャン回路73を含む。位相検出部71は、増幅器701、周波数選択回路702、検波器703および最小値検出部704を含む。

【0130】また、電磁波検出器70が、サステインドライバ41,42間に設けられる。図1のサステインドライバ42,43間およびサステインドライバ43,44間にも、同様の電磁波検出器70が設けられる。

【0131】位相検出部71、位相遅延回路72および位相スキャン回路73は、サステインドライバ41~44に対して共通に設けられてもよく、その場合には時分割で動作する。

【0132】図12に示すように、サステインドライバ41の維持パルス出力端子410とサステインドライバ42の維持パルス出力端子420との間に電磁波検出器70が配置されている。電磁波検出器70は、空芯コイル711および回路基板712により構成される。

【0133】サステインドライバ41の維持パルス出力端子410は、フレキシブル基板412を介してPDP1のブロックBK1の複数のサステイン電極13に接続されている。同様に、サステインドライバ42の維持パルス出力端子420は、フレキシブル基板412を介してPDP1のブロックBK2の複数のサステイン電極13に接続されている。

のサステイン電極13から発生される電磁波に基づいて 磁界の変化率に比例した電流が流れる。空芯コイル71 1に流れる電流は回路基板712を通して図11の位相 検出部71の増幅器701に与えられる。

【0135】増幅器701は、電磁波検出器70から与 えられた電流を交流電圧に変換しつつ増幅する。周波数 選択回路702は、周波数選択フィルタまたは同調増幅 回路からなり、増幅器701から出力される交流電圧か ら設定された周波数成分を選択して出力する。本実施例 では、周波数選択回路702が、例えば30~50MH zの周波数成分を選択して出力する。この周波数成分 は、放電発光特性を左右する領域であるが、上述のよう にこの周波数成分の波形をなまらせることはできない。 【0136】検波器703は、周波数選択回路702か ら出力された交流電圧を直流電圧に変換して出力する。 最小値検出部704は、後述する方法で検波器703か ら出力される電圧の最小値を検出し、その最小値を最適 遅延時間として位相スキャン回路73に与える。

【0137】一方、位相遅延回路72は、図1の制御信 号発生回路 5 により発生される制御信号 CUOH, CU O Lを受け、その制御信号 C U O H, C U O L を位相ス キャン回路73から与えられる遅延時間だけ遅延させる ことにより、制御信号CUOH、CUOLに対してそれ ぞれ位相差を有する制御信号CU2H、CU2Lをサス テインドライバ42に与えるとともに、制御信号CUO H, CUOLに対して所定の時間(例えば40ns)だ け遅延した制御信号 C U 1 H, C U 1 L をサステインド ライバ41に与える。なお、制御信号CUOH, CUO Lをそのまま制御信号CU1H, CU1Lとしてサステ インドライバ41に与えてもよい。

【0138】位相スキャン回路73は、所定の位相スキ ャン期間に、位相遅延回路72から出力される制御信号 CU2H、CU2Lと制御信号CU1H、CU1Lとの 位相差が例えば0nsから150nsまで変化するよう に遅延時間を変化させた後、最小値検出部704から与 えられる最適遅延時間を位相遅延回路72に与える。

【0139】この場合、制御信号CU1H, CU1Lは 図5のサステインドライバ41のスイッチSW11, S W12を制御する信号である。また、制御信号CU2 H, CU2Lはサステインドライバ42のスイッチSW 40 11, SW12を制御する信号である。

【0140】図13は図11の主として最小値検出部7 04、位相遅延回路72および位相スキャン回路73の 構成を示すブロック図である。

【O141】最小値検出部704は、A/D変換器(ア ナログ・デジタル変換器) 713および比較器714を 含む。また、位相スキャン回路73は、カウンタ73 1、メモリ732およびセレクタ733を含む。位相遅 延回路71は、2つの位相遅延回路72a,72bから 構成される。位相遅延回路72aは、4個のセレクタ7 50 差を0~150nsの範囲内で変化させる場合には、T

21,722,723,724、5個の遅延素子72 0,725,726,727,728および選択信号発 生回路729を含む。遅延素子720,725~728 は、ラッチ回路またはバッファ回路からなる。位相遅延 回路72bの構成も、位相遅延回路72aの構成と同様 である。

24

【0142】最小値検出部704のA/D変換器713 は、検波器703から出力される直流電圧をアナログ・ デジタル変換し、デジタル信号を出力する。比較器71 4は、A/D変換器713から出力されるデジタル信号 の最小値を保持して出力する。

【0143】すなわち、比較器714は、A/D変換器 7 1 3 から現在与えられたデジタル信号の値を既に保持 している値と比較し、現在与えられたデジタル信号の値 が既に保持している値よりも小さい場合に、現在与えら れたデジタル信号の値を最小値として保持するととも に、位相スキャン回路73のメモリ732に書き込み信 号WRを与える。また、比較器714は、現在与えられ たデジタル信号の値が既に保持している値よりも大きい 20 場合には、既に保持している値を最小値として保持す る。

【0144】一方、位相スキャン回路73のカウンタ7 31は、位相スキャン期間において、リセット信号RS Tによりリセットされ、クロック信号CKのパルスのカ ウントを開始し、カウント値をメモリ732およびセレ クタ733の一方の入力端子に与える。

【0145】メモリ732は、比較器714から与えら れる書き込み信号WRに応答してカウンタ731から与 えられるカウント値を記憶するとともに出力する。この ように、メモリ732に記憶されるカウント値は書き込 30 み信号WRに応答して更新される。メモリ732から出 力されるカウント値は、セレクタ733の他方の入力端 子に与えられる。

【0146】セレクタ733は、カウンタ731のカウ ント動作中にカウンタ731から与えられるカウント値 を選択して位相遅延回路72に遅延時間として与える。 カウンタ731のカウント動作の終了後に、セレクタ7 33は、メモリ732から出力されるカウント値を選択 して位相遅延回路72に最適遅延時間として与える。

【0147】位相遅延回路72aの選択信号発生回路7 29は、位相スキャン期間にセレクタ733から出力さ れる遅延時間に基づいて選択信号 SEL 1, SEL 2, SEL3, SEL4をそれぞれセレクタ721, 72 2, 723, 724に与える。

【0148】遅延素子725,726,727,728 の遅延量はそれぞれ1T、2T、4Tおよび8Tに設定 されている。また、遅延素子720の遅延量は例えば4 Tに設定されている。ここで、Tは任意の時間を表す。 例えば、制御信号CU2Lと制御信号CU1Lとの位相

を10nsに設定する。セレクタ721は、選択信号SEL1に基づいて制御信号CUOLおよび遅延素子725の出力信号のいずれか一方を選択して出力する。セレクタ722は、選択信号SEL2に基づいてセレクタ721の出力信号および遅延素子726の出力信号のいずれか一方を選択して出力する。セレクタ723は、選択信号SEL3に基づいてセレクタ722の出力信号および遅延素子727の出力信号のいずれか一方を選択して出力する。セレクタ724は、選択信号SEL4に基づいてセレクタ723の出力信号および遅延素子728の出力信号のいずれか一方を選択して出力する。セレクタ724は、選択信号SEL4に基づいてセレクタ723の出力信号および遅延素子728の出力信号のいずれか一方を選択して制御信号CU2Lとして出力する。

【0149】また、遅延素子720にも制御信号CU0 Lが与えられる。遅延素子720の出力信号は、制御信号CU1Lとして出力される。

【0150】なお、位相遅延回路72bは、位相遅延回路72aと同様にして、制御信号CU0Hを受け、制御信号CU1Hを出力する。

【0151】例えば、セレクタ733から出力される遅延時間が5Tの場合には、セレクタ721は遅延回路725の出力信号を選択し、セレクタ722はセレクタ721の出力信号を選択し、セレクタ723は遅延回路727の出力信号を選択し、セレクタ724はセレクタ723の出力信号を選択する。これにより、制御信号CU0Lに対する制御信号CU2Lの遅延時間が5Tとなる。また、制御信号CU1Lに対する制御信号CU2Lの遅延時間はTとなる。

【0152】 このようにして、位相スキャン期間において、カウンタ731のカウント値が順次増加することにより制御信号CU2Lと制御信号CU1Lとの位相差が 300から150nsまで順次変化し、所定の周波数で電磁波のレベルが最小となるときのカウンタ731のカウント値がメモリ732に記憶される。

【0153】その後、メモリ732に記憶されたカウント値が最適遅延時間として選択信号発生回路729に与えられることにより、電磁波のレベルが最小となるように制御信号CU2Lと制御信号CU1Lとの位相差が設定される。

【0154】上記の位相スキャン期間は、電源投入直後および所定の時間ごとに定期的に設定される。

【0155】なお、図1の位相制御回路6の構成も、図11に示した位相制御回路7の構成と同様である。この場合、位相制御回路6は、制御信号CCOH、CCOLを受け、制御信号CC1H、CC1L、CC2H、CC2L、CC3H、CC3L、CC4H、CC4Lを出力する。ただし、位相制御回路6に接続される電磁波検出器70は、スキャンドライバ31、32の出力端子間、スキャンドライバ32、33の出力端子間およびスキャンドライバ33、34間の出力端子間に設ける。

【0156】あるいは、図12に示した電磁波検出器7

○をスキャンドライバ31に接続されるスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバ32に接続されるスキャンドライバIC3aの出力端子との間、スキャンドライバ32に接続されるスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバ33に接続されるスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバIC3aの出力端子とスキャンドライバIC3aの出力端子との間に設けてもよい。

26

【0157】この場合、位相制御回路6から出力される 制御信号CC1H, CC1Lは図3のスイッチSW1, SW2を制御する信号である。

【0158】図14は駆動パルスDS1に対する駆動パルスDS2の位相差による電磁波低減効果を説明するための図である。ここで、foを電磁波の所定の周波数とする。駆動パルスDS1、DS2は異なるブロックにおけるサステイン電極13に印加される維持パルスPsuである。あるいは、駆動パルスDS1、DS2は異なるブロックにおけるスキャン電極12に印加される維持パ20 ルスPscである。

【0159】図14 (a) に示すように、駆動パルスD S 1 に対する駆動パルスD S 2 の位相差 Δ t が 0 の場合には、電磁波レベルは全周波数にわたって高く、所定の周波数 f o での電磁波低減効果は 0 である。図 14

(b), (c), (d)の右図において、一点鎖線は駆動パルスDS1に対する駆動パルスDS2の位相差 Δ tが0のときの電磁波レベルを示す。

【0160】図14(b)に示すように、駆動パルスD S1に対する駆動パルスD S2の位相差 Δ t が α になると、所定の周波数 f0 での電磁波レベルが下降し、電磁波低減効果が大きくなる。ここで、 α <1/2 f0 である。

【0161】図14 (c) に示すように、駆動パルスDS1に対する駆動パルスDS2の位相差 Δ tが1/2foのときには、所定の周波数foでの電磁波レベルが最小となり、電磁波低減効果が最大となる。

【0162】図14 (d) に示すように、駆動パルスD S 1 に対する駆動パルスD S 2 の位相差 Δ t が 1/2 f $0+\alpha$ になると、所定の周波数 f 0 での電磁波レベルが再び上昇し、再び電磁波低減効果が小さくなる。

【0163】このように、駆動パルスDS1に対する駆動パルスDS2の位相差 Δ tを変化させることにより所定の周波数f0での電磁波レベルが上下し、周波数f0での電磁波レベルが極小値を持つ。したがって、駆動パルスDS1に対する駆動パルスDS2の位相差 Δ tを1/2f0に設定することにより、所定の周波数f0での電磁波レベルを最小にすることができる。

【0164】図15はPDPの4つのブロック内のスキャン電極12およびサステイン電極13の本数比による 電磁波低減効果の違いを説明するための図であり、

ロックの本数比は1:1である。

(a) はPDP1を4つのブロックに等分割した場合 (スキャン電極12およびサステイン電極13の本数比 が1:1:1:1の場合)の電磁波レベルの周波数特性 を示し、(b) はPDP1をスキャン電極12およびサ ステイン電極13の本数比1:2:2:1で4つのブロックに分割した場合の電磁波レベルの周波数特性を示 す。

【0165】なお、図15(a), (b)の例において4つのブロック間での維持パルスの位相差は等しいものとする。

【0166】以下の説明において、各ブロック内のスキャン電極12およびサステイン電極13の本数の比を単に本数比と呼ぶ。

【0167】図15(b)に示すようにPDP1を本数比1:2:2:1で分割した場合には、図15(a)に示すようにPDP1を等分割した場合に比べて、特定の周波数帯域で電磁波レベルをより低減することができ、かつ広い周波数帯域で電磁波レベルを低減することができる。このように、複数のブロックの本数比を適切に設定することにより、ブロック間での維持パルスの位相差が等しい場合にも広い周波数帯域で大きな電磁波低減効果が得られることが分かる。

【0168】図16はPDP1のブロック分割方法を示す図である。以下、駆動パルスの周期を5000nsとする。

【0169】図16(a)の例では、PDP1が2つのブロックBK1、BK2に分割されている。ブロックBK1、BK2の本数比は1:1であり、ブロックBK1、BK2間の駆動パルスの位相差はαnsである。

【0170】図16(b)の例では、PDP1が3つの 30 果である。 プロックBK1、BK2、BK3に分割されている。 ブロックBK1、BK2、BK3の本数比は1:2:1で クの本数 かり、ブロックBK1、BK2間の駆動パルスの位相差 を等分割し は α nsであり、ブロックBK2、BK3間の駆動パル いる。 スの位相差は β nsである。 【0180

【0171】図16(c)の例では、PDP1が4つのブロックBK1、BK2、BK3、BK4に分割されている。ブロックBK1、BK2、BK3、BK4の本数比は1:2:2:1である。ブロックBK1、BK2間の駆動パルスの位相差は α nsであり、ブロックBK2、BK3間の駆動パルスの位相差は β nsであり、ブロックBK3、BK4間の駆動パルスの位相差は γ nsである。

【0172】図17~図27はブロック分割による妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図である。図17~図27では、隣接するブロック間での駆動パルスの位相差を Δ tで示す。ここでは、駆動パルスの周期を5000nsとする。

【0173】図17~図22はPDP1を2分割した場 分割した 合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す。ブ 50 わかる。

【0174】図17は位相差 Δ tが5nsの場合の計算結果、図18は位相差 Δ tが8nsの場合の計算結果、図19は位相差 Δ tが10nsの場合の計算結果、図20は位相差 Δ tが15nsの場合の計算結果、図21は位相差 Δ tが15nsの場合の計算結果、図22は位相差 Δ tが10nsの場合の計算結果、図22は位相差 Δ tが10nsの場合の計算結果である。図17~図22に示すように、位相差 Δ tを調整することにより妨害低減レベルが最小となる周波数を調整することができるとともに妨害低減レベルの極小点の数を調整することができる。

【0175】なお、妨害低減レベルが最小となる周波数を fo とすると、ブロック間の位相差 Δ t は次式で表される。

 $[0176]\Delta t = 1/2 fo$

図23および図24はPDP1を3分割した場合の妨害 低減レベルの周波数特性の計算結果を示す。位相差Δt は8nsである。図23はブロックの本数比が1:1: 1の場合の計算結果、図24は本数比が1:2:1の場 20 合の計算結果である。

【0177】図23に示すように、本数比が1:1:1 の場合には、妨害低減効果が小さく、図24に示すように、本数比が1:2:1 の場合には、妨害低減効果が大きくなっている。

【0178】図25および図26はPDP1を4分割した場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す。位相差 Δ tは8nsである。図25はブロックの本数比を1:1:1:1とした場合の計算結果、図26はブロックの本数比を1:2:2:1とした場合の計算結果、図26は

【0179】図25および図26に示すように、ブロックの本数比を1:2:2:1とした場合には、PDP1を等分割した場合に比べて妨害低減効果が大きくなっている。

【0180】図27はPDP1を6分割した場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す。ブロックの本数比は1:1:1:1:1:1であり、位相差 Δ tは α tは α tなのである。図27に示すように、PDP1を6分割した場合には、妨害低減効果が大きくなっている。

40 【0181】図18、図23、図25および図27の比較から、PDP1が等分割されかつブロック間での位相差が等しい場合には、ブロック分割数が多いほど妨害低減効果が大きくなることがわかる。

【0182】また、図23と図24との比較および図25と図26との比較から、ブロック分割数が等しくかつブロック間での位相差が等しい場合には、複数のブロック内のスキャン電極12およびサステイン電極13の本数が異なるようにPDP1を分割した方がPDP1を等分割した場合に比べて妨害低減効果が大きくなることがわかる。

29

【0183】なお、PDP1を3分割する場合には、ブロックの本数比を1:2:1に設定した場合に妨害低減効果が大きくなる。また、PDPを4分割する場合には、ブロックの本数比を1:2:2:1に設定した場合に妨害低減効果が大きくなる。さらに、PDP1を6分割する場合には、ブロックの本数比を1:2:3:3:2:1に設定した場合に妨害低減効果が大きくなる。また、PDP1を8分割する場合には、ブロックの本数比を1:2:3:4:4:3:2:1に設定した場合に妨害低減効果が大きくなる。

【0184】なお、各本数のブロックの位置は任意である。例えば、PDP1を4分割する場合には、4つのブロックの本数比を画面の上から1:2:1:1:2としてもよく、1:2:1:2としてもよく、2:1:2:1としてもよい。また、複数のブロックの本数比が整数比である必要はない。

【0185】本実施例のプラズマディスプレイ装置においては、PDP1のスキャン電極12に印加される維持パルスにより発生する電磁波が所定の周波数で最小となるように位相制御回路6によりブロックBK1,BK2,BK3,BK4間での維持パルスの位相差が制御されるので、PDP1において維持パルスにより発生する不要な電磁波の輻射を確実に抑制することができる。

【0186】また、PDP1のサステイン電極13に印加される維持パルスにより発生する電磁波が所定の周波数で最小となるように位相制御回路7によりブロックBK1,BK2,BK3,BK4間での維持パルスの位相差が制御されるので、PDP1において維持パルスにより発生する不要な電磁波の輻射を確実に抑制することができる。

【0187】これらの結果、PDP1において発生する不要な電磁波の輻射を十分に抑えることが可能となる。 【0188】なお、本実施例では、電磁波検出器70により電磁波の磁界の変化率に比例した電流を検出することにより、電磁波のレベルを検出しているが、電磁波の電界を検出することにより電磁波のレベルを検出してもよい。この場合には、電界に比例した電圧を検出することにより電界を検出する。

【0189】また、本実施例では、維持パルスの位相差を制御する位相制御回路6および維持パルスの位相差を制御する位相制御回路7の両方を設けているが、位相制御回路6および位相制御回路7のいずれか一方を設けてもよい。

【0190】図28(a)は位相制御回路の他の例を示すブロック図、図28(b)は維持パルスの波形図である。

【0191】図28(a)に示す位相制御回路8は、サステインドライバ41,42に接続された位相検出部80および位相遅延回路81を含む。なお、この位相制御回路8は、サステインドライバ42,43に接続された50

位相検出部80および位相遅延回路81ならびにサステインドライバ43,44に接続された位相検出部80および位相遅延回路81も含む。

30

【0192】位相検出部80は出力電圧検出器801,802および比較器803を含む。出力電圧検出器801は、サステインドライバ41の出力端子の電圧を検出する。出力電圧検出器802は、サステインドライバ42の出力端子の電圧を検出する。

【0193】図28(b)に示すように、2つの維持パルス間に位相差が存在すれば、矢印で示すように、2つの維持パルスの電圧にも差が生じる。比較器803は、出力電圧検出器801により検出された電圧と出力電圧検出器802により検出された電圧との差を検出し、その差を予め設定された基準電圧Vrefと比較し、検出された電圧の差と基準電圧Vrefとの電圧差を位相差制御信号として位相遅延回路81に与える。

【0194】位相遅延回路81は、比較器803から与えられる位相差制御信号に基づいて制御信号SU1H, SU1Lに対する制御信号SU2H, SU2Lの遅延時間を制御し、制御信号SU1H, SU1Lをサステインドライバ41に与え、制御信号SU1H, SU1Lをサステインドライバ42に与える。

【0195】基準電圧Vrefは、維持パルスにより発生する電磁波が所定の周波数で最小となる場合のサステインドライバ41の出力端子の電圧とサステインドライバ42の出力端子の電圧との差と等しくなるように予め設定される。

【0196】このようにして、出力電圧検出器801により検出される電圧と出力電圧検出器802により検出0 される電圧との差が基準電圧Vrefと等しくなるように制御信号SU1H,SU1Lと制御信号SU2H,SU2Lとの間の位相差が制御される。

【0197】図28の位相制御回路8においては、ブロック間での維持パルスの電圧差を検出することにより維持パルスの位相差を検出し、ブロック間での維持パルスの位相差が所定の値になるようにサステインドライバ41,42が制御される。したがって、PDP1のサステイン電極13に印加される維持パルスにより発生する電磁波が所定の周波数で最小となる。その結果、PDP1からの不要な電磁波の輻射を抑制することができる。

【0198】なお、図28に示す位相制御回路8を図1の位相制御回路6の代わりに用いてもよい。また、図28の位相検出部80の出力電圧検出器801,802の代わりに出力電流検出器を用いてもよい。この場合にも、同様の効果が得られる。

【0199】本実施例では、アドレス電極11が第1の電極に相当し、スキャン電極12が第2の電極に相当し、サステイン電極13が第3の電極に相当する。また、アドレス電極11に印加される書き込みパルスが第1のパルス電圧に相当し、維持パルスPscが第2のパ

ルス電圧に相当し、維持パルスPsuが第3のパルス電 圧に相当する。さらに、データドライバ2が第1の電圧 印加手段に相当し、スキャンドライバ31~34および スキャンドライバIC3aが第2の電圧印加手段または 複数の第2の電圧印加回路に相当し、サステインドライ バ41~44が第3の電圧印加手段または複数の第3の 電圧印加回路に相当する。

【0200】位相制御回路6が位相制御手段または第1 の位相制御回路に相当し、位相制御回路7が位相制御手 段または第2の位相制御回路に相当する。また、電磁波 検出器70および位相検出部71が第1または第2の電 磁波検出手段に相当し、位相スキャン回路73が第1ま たは第2の位相差走査手段に相当し、最小値検出部70 4が第1または第2の記憶手段に相当し、位相検出部8 0が第1または第2の位相差検出手段に相当する。ブロ ックBK1, BK2, BK3, BK4が複数のグループ に相当する。

[0201]

【発明の効果】本発明によれば、複数の第2の電極に印 加される第2のパルス電圧または複数の第3の電極に印 20 加される第3のパルス電圧の位相を制御することにより 所定の周波数の電磁波が低減される。したがって、不要 な電磁波の輻射が抑制される。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例によるプラズマディスプレイ 装置の構成を示すブロック図

【図2】図1のPDPにおける各ブロックのスキャン電 極およびサステイン電極の駆動電圧を示すタイミング図 【図3】図1のプラズマディスプレイ装置における主と してスキャンドライバの構成を示す回路図

【図4】図3のスキャンドライバの動作を示すタイミン グ図

【図5】図1のプラズマディスプレイ装置における主と してサステインドライバの構成を示す回路図

【図6】図5のサステインドライバの動作を示すタイミ ング図

【図7】図1のスキャンドライバにより発生される維持 パルスの詳細な波形図

【図8】駆動パルスおよびその駆動パルスの高調波を示 す波形図

【図9】図1のプラズマディスプレイ装置における電磁 波低減の原理を示す波形図

【図10】図1のプラズマディスプレイ装置における電 磁波低減の原理を示す波形図

【図11】図1のプラズマディスプレイ装置における主 として位相制御回路の構成を示すブロック図

【図12】 サステインドライバ間に設けられる電磁波検 出器の斜視図

【図13】図11の位相制御回路における主として最小 値検出部、位相遅延回路および位相スキャン回路の構成 50 5 制御信号発生回路

を示すブロック図

【図14】駆動パルス間の位相差による電磁波低減効果 を説明するための図

【図15】 PDPの4つのブロックの本数比による電磁 波低減効果の違いを説明するための図

【図16】PDPのブロック分割方法の例を示す図

【図17】 PDPを2分割しかつ位相差を5nsとした 場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図 【図18】 PDPを2分割しかつ位相差を8 n s とした 場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図 【図19】PDPを2分割しかつ位相差を10nsとし た場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す

【図20】PDPを2分割しかつ位相差を15nsとし た場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す 図

【図21】PDPを2分割しかつ位相差を30nsとし た場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す 図

【図22】PDPを2分割しかつ位相差を100nsと した場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示 す図

【図23】PDPを本数比1:1:1で3分割した場合 の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図

【図24】PDPを本数比1:2:1で3分割した場合 の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図

【図25】PDPを本数比1:1:1:1で4分割した 場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図 【図26】PDPを本数比1:2:2:1で4分割した 場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果を示す図 【図27】PDPを本数比1:1:1:1:1:1で6 分割した場合の妨害低減レベルの周波数特性の計算結果 を示す図

【図28】位相制御回路の他の例および維持パルスを示

【図29】AC型PDPにおける3電極面放電セルの模 式的断面図

【図30】従来のプラズマディスプレイ装置の構成を示 すブロック図

【図31】図30のPDPにおけるスキャン電極および サステイン電極の駆動電圧の一例を示すタイミング図

【図32】図30のサステインドライバの構成を示す回

【図33】図32のサステインドライバの動作を示すタ イミング図

【符号の説明】

1 PDP

2 データドライバ

3 a スキャンドライバ I C

-17-

32

(18)

特開2000-284746

34

6,7,8 位相制御回路

11 アドレス電極

12 スキャン電極

13 サステイン電極

31, 32, 33, 34 スキャンドライバ

33

41, 42, 43, 44 サステインドライバ

70 電磁波検出器

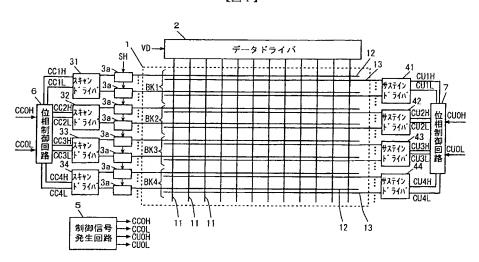
71,80 位相検出部

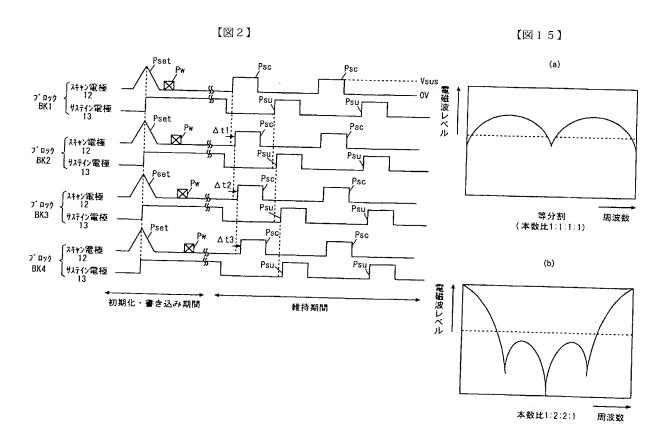
72, 72a, 72b, 81 位相遅延回路

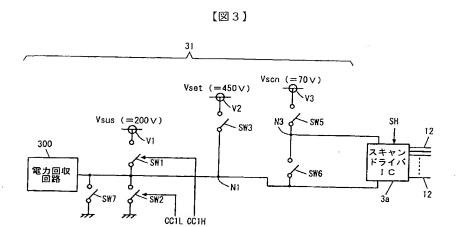
73 位相スキャン回路

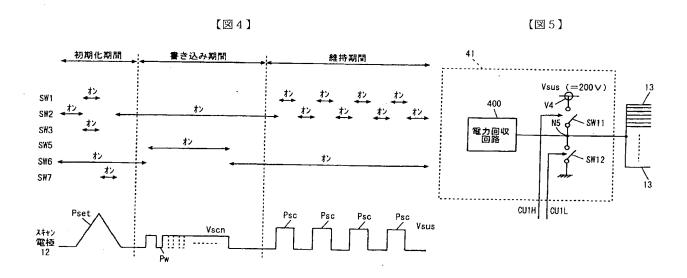
801,802 出力電圧検出器

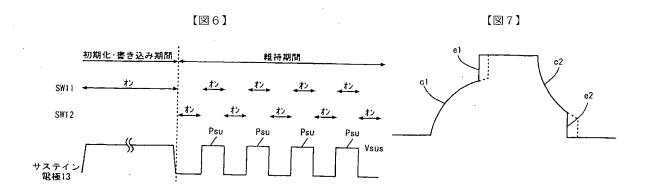
【図1】

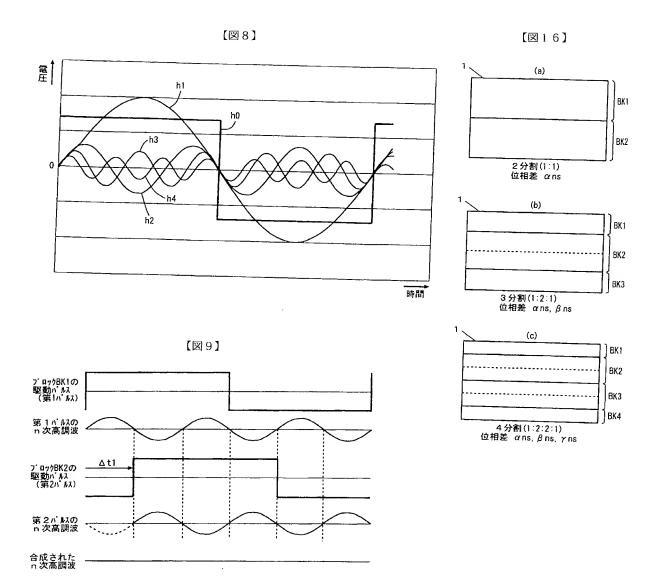


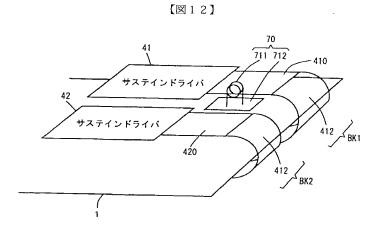


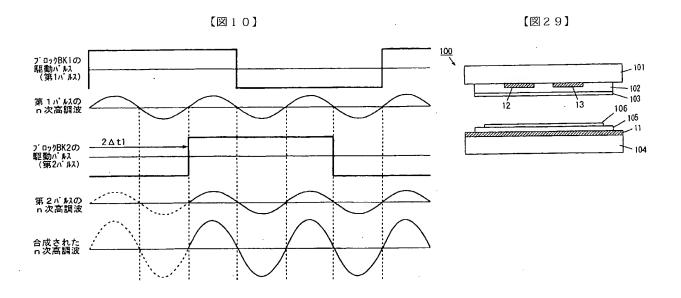




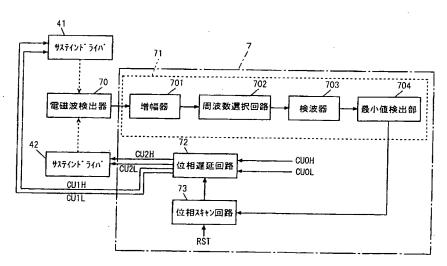




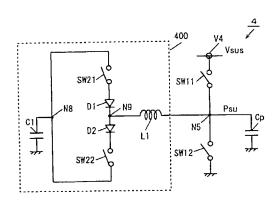




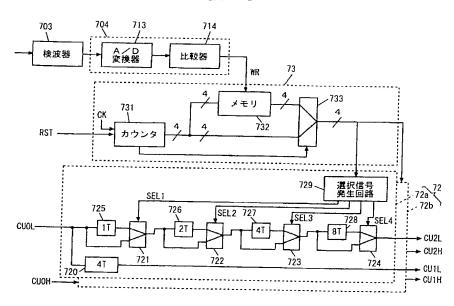
【図11】



【図32】

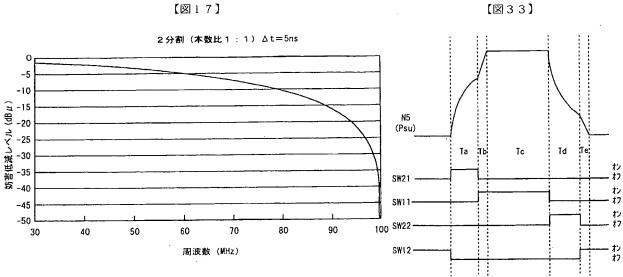


【図13】

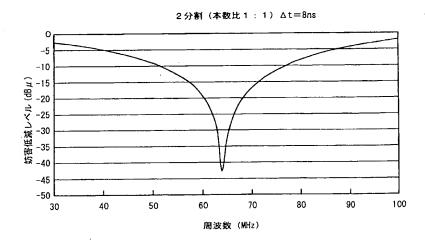


【図14】 【図28】 (a) ∆ t=0 (a) 電磁波レベル CU1H, CU1L サステイント" ライハ" 出力電圧検出器 —— →周波数 (b) $\Delta t = \alpha$ ($\alpha < 1/2f_0$) Vref-比較器 位相遅延回路 出力電圧検出器 -42 サステイント・ライハ・ CU2H, CU2L →周波数 (c) $\Delta t = 1/2f_0$ (b) →周波数 (d) Δ t=1/2 f_0 + α →周波数

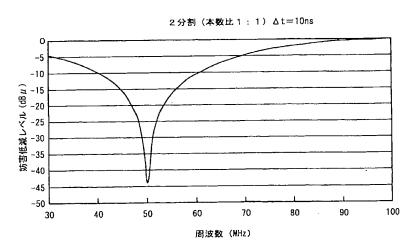




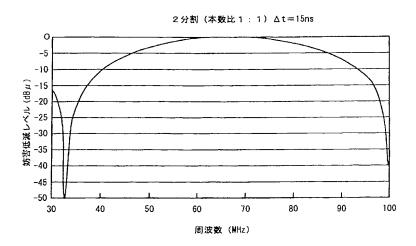
[図18]



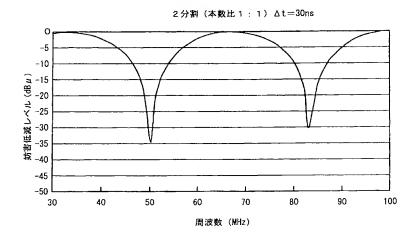
【図19】



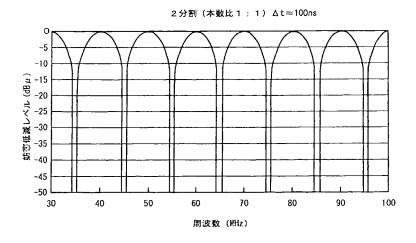
【図20】



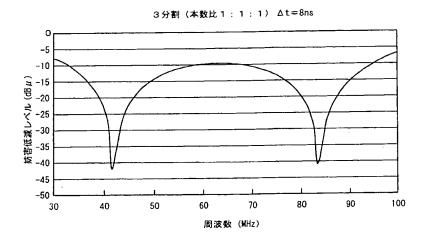
【図21】



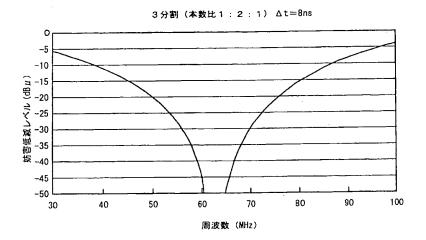
[図22]



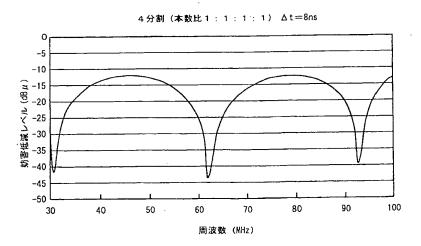
【図23】



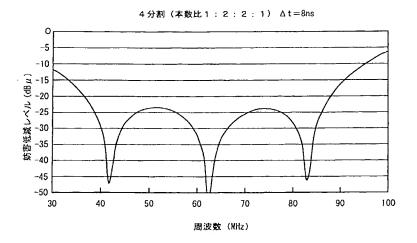
[図24]



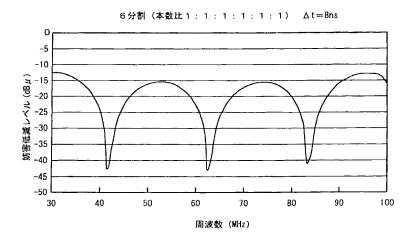
【図25】



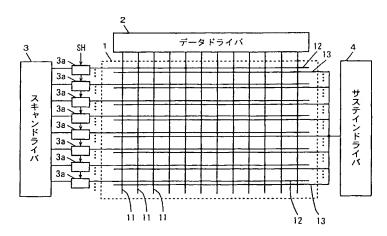
【図26】



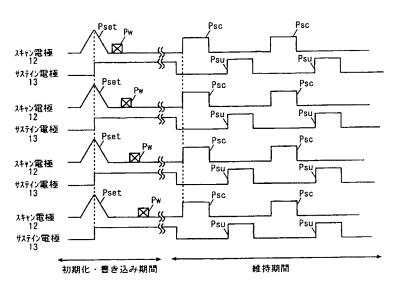
【図27】



【図30】







THIS PAGE BLANK (USPTO)